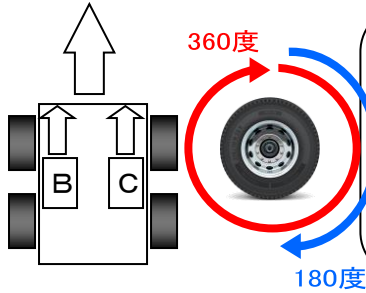


ロボット体験教室テキストEv3 名前 ()

1. プログラミングしよう。

① ロボットの動きを決めるのはモーター



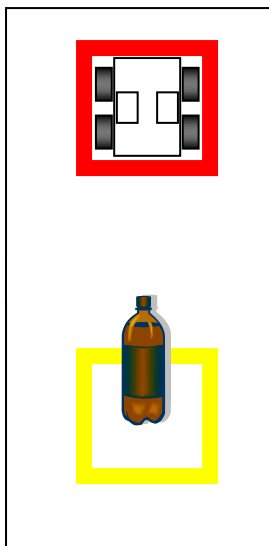
BとCの両方のモーターを前進させると、ローバー（車）は前進します。実際にタイヤが1440度回転するまで前進するようにしてみましょう。タンクモードを使います。
1回転は360度。角度のほかに、回転数や時間でもプログラミングできます。



② 次の場合はどう動くかな？

プログラム	予想	結果
B前進、C停止 	どんな動きをしそうかな？	どうだった？
ちょうど真横を向くように調節しよう 	何度でうまくいきそうかな？	できたかな？
B前進・Cバック 	どんな動きをしそうかな？	どうだった？
ちょうど反対に向くように調節しよう 	何度でうまくいきそうかな？	できたかな？

③ いよいよチャレンジコーナー！



チャレンジ1

赤のワクからスタートして、黄色のワクの中のペットボトルを押し出して止まろう！

チャレンジ2

赤のワクからスタートして、黄色と青のワクの中のペットボトルを押し出して止まろう！

チャレンジ3

赤のワクからスタートして、黄色と青のワクの中のペットボトルをたおし、赤のワクの中にもどってきて止まろう！

※ こんな風にどんどん右につないでいきます。



感想をお願いします。5月からの本講習会を受講したい方は必須です。